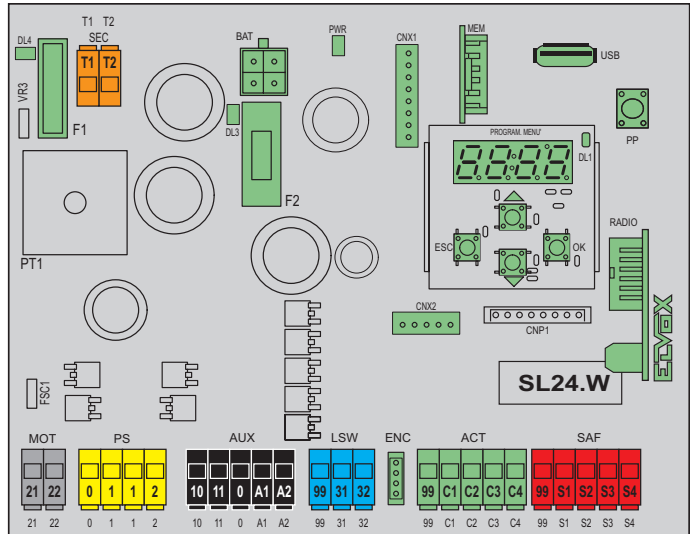


Guida rapida installatore
Installer quick guide



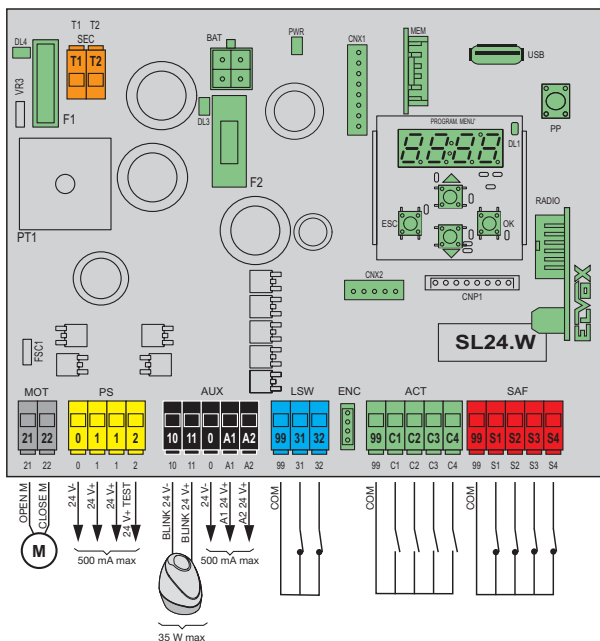
SL24.W

Scheda di comando con display e ricevitore radio 433 MHz incorporato
 Control unit with display and built-in 433 MHz radio receiver

SL24.W

Descrizione

Scheda di comando con display e ricevitore radio 433 MHz incorporato per automazioni 24 V scorrevoli. Predisposta per comunicazione WiFi via Smartphone e Tablet mediante l'utilizzo dell'apposito modulo di comunicazione EMC.W



F1	15 A (ATO)
F2	F 3, 15 A (5 x 20 mm)

AUX

A1	OFF		
	1	SCA	Default
	2	RAU	
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
A2	6	MAN	
	OFF		
	1	SCA	
	2	RAU	Default
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
	6	MAN	
7	INB		
8	INP		

ACT

CX	1	PP	Default C1
	2	PED	Default C2
	3	OPEN	Default C3
	4	CLS	Default C4
	5	TIM	
	6	TIMP	

SAF

SX	OFF		Default S3/S4
	1	PHC	Default S1
	2	PH	Default S2
	3	PHO	
	4	BAR	
	5	8K2	
	6	STP	
	7	PHCT	
	8	PHT	
	9	PHOT	
	10	BART	
11	8K2T		

SL24.W**Attuatori comandabili**

Cod.	Descrizione
ESM2.W	ACTO 600D attuatore scorrevole 24 V 600 kg centrale predisposta Wi-Fi
ESM2.1000.W	ACTO 600D attuatore scorrevole 24 V 1000 kg centrale predisposta Wi-Fi

Funzioni della morsettiera

Blocco	Morsetto	Descrizione	Dati nominali
SEC	T1	Secondario trasformatore	24 Vac
	T2		
MOT	21	Apertura motore	24 Vdc
	22	Chiusura motore	150W
PS	0	Negativo alimentazione accessori	24 Vdc 500 mA
	1	Positivo alimentazione accessori	
	2	Positivo accessori verificati	
AUX	10	Negativo lampeggiante	24 Vdc
	11	Positivo lampeggiante	35 W
	0	Negativo accessori	500 mA
	A1	Uscita ausiliaria configurabile 1	
	A2	Uscita ausiliaria configurabile 2	
LSW	99	Comune ingressi	NC
	31	Finecorsa 1	
	32	Finecorsa 2	
ACT	99	Comune ingressi	NO
	C1	Comando configurabile 1	
	C2	Comando configurabile 2	
	C3	Comando configurabile 3	
	C4	Comando configurabile 4	
SAF	99	Comune ingressi	NC
	S1	Sicurezza configurabile 1	
	S2	Sicurezza configurabile 2	
	S3	Sicurezza configurabile 3	
	S4	Sicurezza configurabile 4	

Utilizzo del display

Le impostazioni della centrale sono visibili a display e possono essere modificate con l'utilizzo dei tasti di navigazione menu come da tabella seguente:

Tasti	Funzione	Durata pressione
OK	Accensione display Ingresso in sottomenu Conferma cambio valore	Istantanea
▲	Scorrimento del menu in su Aumento del valore parametro	Istantanea
▼	Scorrimento del menu in giù Diminuzione del valore parametro	Istantanea
ESC	Uscita dal menu Annullamento del cambio di valore e ritorno al menu Spegnimento del display	Istantanea
▲+▼	Reset della scheda	3 s
▲+OK	Comando di apertura	1 s
▼+OK	Comando di chiusura	1 s
ESC + OK	Test del display (accende individualmente in sequenza ogni segmento del display e i punti)	3 s
ESC + OK	All'accensione della scheda avvia la modalità di aggiornamento Firmware	3 s
PP	Comando passo-passo	Istantanea


Menu

La programmazione della centrale è organizzata in menu e sottomenu che permettono di accedere e modificare i parametri e le logiche della centrale. La centrale è dotata dei seguenti menu di primo livello:

Menu	Descrizione
MOT	Impostazione dei parametri motore
LRNT	Menu di esecuzione procedura di taratura della corsa
TRV	Menu di impostazione parametri della corsa
OUT	Menu di configurazione delle uscite ausiliarie
IN	Menu di configurazione degli ingressi
LGC	Menu di impostazione delle logiche di funzionamento
RAD	Menu di gestione dei radiocomandi
STAT	Menu di diagnostica e reportistica
EXP	Menu di gestione schede di espansione
LOAD	Menu di ripristino valori di fabbrica
PASS	Menu di impostazione livello di protezione

SL24.W

Tutti i sottomenu sono descritti nella tabella che segue:

Parametri motore		
Sotto menu	Descrizione	Valori (default)
O1	Tipo attuatore utilizzato  Attenzione! Se impostato su OFF la centrale non esegue nessun comando!	(1)
	Non impostato	OFF
	Acto 600D (ESM2)	1
	Acto 1000D (ESM2.1000)	2
O2	Tipo di controllo della posizione Impostato automaticamente con la scelta del tipo attuatore. Si consiglia di non modificare l'impostazione data dal tipo attuatore.	(3)
	Encoder virtuale: la centrale calcola la posizione del cancello a partire dai parametri di funzionamento del motore elettrico	2
	Encoder per Acto 600D (ESM2)	3
O3	Tipo di finecorsa in apertura Impostato automaticamente con la scelta del tipo attuatore. Si consiglia di non modificare l'impostazione data dal tipo attuatore.	(1)
	Fincorsa in apertura non presenti: il motore elettrico si arresta a fine tempo lavoro	OFF
	Fincorsa in apertura di stop: il finecorsa determina l'arresto del motore	1
	Fincorsa in apertura di prosimità: il finecorsa determina il proseguimento della manovra alla velocità di accostamento impostata sino al rilevamento della battuta meccanica	2
O4	Tipo di finecorsa in chiusura Impostato automaticamente con la scelta del tipo attuatore. Si consiglia di non modificare l'impostazione data dal tipo attuatore.	(1)
	Fincorsa in chiusura non presenti: il motore elettrico si arresta a fine tempo lavoro	OFF
	Fincorsa in chiusura di stop: il finecorsa determina l'arresto del motore	1
	Fincorsa in chiusura di prosimità: il finecorsa determina il proseguimento della manovra alla velocità di accostamento impostata sino al rilevamento della battuta meccanica	2

Nota:

O2, O3, O4 sono impostati automaticamente con la scelta del tipo attuatore. Si consiglia di non modificare l'impostazione data dal tipo attuatore.

Procedura di taratura della corsa motore			
LRNE	Taratura rapida della corsa.		
	La taratura viene eseguita in modalità interamente automatica e imposta:		
	- Rallentamento in apertura al 20% della corsa totale		
	- Rallentamento in chiusura al 20% della corsa totale		
	- Apertura pedonale al 30% della corsa totale		
	Tasto	Msg display	Descrizione fase
	-	PP	Attesa inizio procedura di taratura
	PP	CL 1	Alla pressione del tasto: chiusura e ricerca finecorsa di chiusura
	-	OP 1	Misura della corsa di apertura
	-	CL 1	Misura della corsa di chiusura
-	OPC1	Letture della curva di corrente in apertura	
-	CLC1	Letture della curva di corrente in chiusura	
-	END	Procedura terminata	
LRNA	Taratura avanzata della corsa.		
	La taratura permette all'installatore di scegliere:		
	- Posizione di rallentamento in apertura		
	- Posizione di rallentamento in chiusura		
	- Quota di apertura pedonale		
	Tasto	Msg display	Descrizione fase
	-	PP	Attesa inizio procedura di taratura
	PP	CL 1	Alla pressione del tasto: chiusura e ricerca finecorsa di chiusura
	PP	OP 1	Inizio apertura. Alla pressione del tasto: impostazione della posizione di inizio rallentamento in apertura
	-	OP 1	Proseguimento dell'apertura a velocità di rallentamento sino al finecorsa di apertura
PP	CL 1	Inizio chiusura. Alla pressione del tasto: impostazione della posizione di inizio rallentamento in chiusura	
-	CL 1	Proseguimento della chiusura a velocità di rallentamento sino al finecorsa di chiusura	
PP	OPED	Inizio apertura pedonale. Alla pressione del tasto: impostazione della quota di apertura pedonale	

SL24.W

LRNT	LRNA	-	CPED	Chiusura anta dalla posizione di apertura pedonale
		-	OPC1	Lettura della corrente in apertura
		-	CLC1	Lettura della corrente in chiusura
		-	END	Procedura terminata

Autotaratura:

Il cambio di parametri della corsa del cancello non determina la necessità di eseguire nuove tarature da parte dell'installatore, tuttavia, cambiando i parametri della corsa la centrale ha bisogno di apprendere nuovamente la curva di corrente, disabilitando quindi il rilevamento ostacolo solo durante la manovra di autotaratura stessa.

L'autotaratura è opportunamente segnalata:

- sul display della centrale con la scritta AT
- dal lampeggiante con un lampeggio a frequenza doppia del normale

Gli eventi che generano una autotaratura sono:

- cambio dei parametri: T24, T26, T28, T30, T32, T34, T40
- caricamento impostazioni da scheda di memoria MEM.W
- ripristino/importazione impostazioni da App By-gate Pro

Parametri della corsa del cancello			
Sotto menu	Descrizione	Valori (default)	
TRV	T1	Forza motore (%). Imposta il valore della forza data al motore per spingere l'anta	(50)
		Forza minima	1
		Forza massima	100
T4	Senso di marcia. Imposta il senso di marcia del motore	(1)	
	Attuatore a sinistra (il cancello visto dal lato dove è installato l'attuatore apre verso sinistra)	1	
	Attuatore a destra (il cancello visto dal lato dove è installato l'attuatore apre verso destra)	2	

T7	Scelta del metodo di intervento per rilevamento ostacolo	(1)
	Sovracorrente o anta ferma: l'ostacolo viene rilevato al superamento della soglia di corrente o della soglia rallentamento encoder	1
	Anta ferma: l'ostacolo viene rilevato solo quando l'anta rallenta eccessivamente	2
	Sovracorrente: l'ostacolo viene rilevato al superamento della soglia di corrente	3
T8	Sovracorrente e anta ferma: l'ostacolo viene rilevato al contemporaneo superamento della soglia di corrente e rallentamento encoder	4
	Tempo di rilevamento ostacolo in apertura motore Tempo dopo il quale la soglia di corrente o la soglia encoder fanno intervenire il rilevamento ostacolo in apertura (regolabile a intervalli di 100 ms)	(20)
	100 ms (tempo minimo)	10
	600 ms (tempo massimo)	60
T9	Tempo di rilevamento ostacolo in chiusura motore Tempo dopo il quale la soglia di corrente o la soglia encoder fanno intervenire il rilevamento ostacolo in chiusura (regolabile a intervalli di 100 ms)	(20)
	100 ms (tempo minimo)	10
	600 ms (tempo massimo)	60
	Tempo di spunto Tempo durante il quale il motore spinge con forza massima per far muovere l'anta (regolabile a intervalli di 0,5 s)	(2.0)
T12	0,5 s (tempo minimo)	0,5
	5,0 s (tempo massimo)	5,0
	Quota di apertura pedonale (% della corsa totale di apertura)	(30)
T13	Quota minima	10
	Quota massima	100
T14	Spazio di disimpegno su ostacolo (quota di inversione in seguito al rilevamento di un ostacolo)	(5)
	Non disimpiega, arresta solamente	OFF
	Minima inversione	1
	Massima inversione	10

SL24.W

TRV	T15	Distanza di riduzione forza di accostamento in battuta motore Indica la distanza dalla battuta meccanica a partire dalla quale la forza motore è ridotta di metà (permette di regolare l'impatto dell'anta sulla battuta meccanica). Ha effetto solo quando la centrale funziona con encoder e con finecorsa di prossimità o senza finecorsa.	(OFF)
		Riduzione forza non attiva	OFF
		Minima distanza di riduzione forza	10
		Massima distanza di riduzione forza	100
	T17	Facilita sblocco Tempo di disimpegno a fine manovra per ridurre la pressione del motore sulla battuta meccanica (regolabile a intervalli di 100 ms)	(OFF)
		Nessun disimpegno	OFF
		100 ms (disimpegno minimo)	10
		500 ms (disimpegno massimo)	50
	T24	Velocità normale in apertura motore	90
		velocità minima	1
		velocità massima	100
	T26	Velocità normale in chiusura motore	90
		velocità minima	1
		velocità massima	100
	T28	Velocità di rallentamento in apertura motore	30
		velocità minima	1
velocità massima		100	
T30	Velocità di rallentamento in chiusura motore	(30)	
	velocità minima	1	
	velocità massima	100	
T32	Spazio di rallentamento in apertura motore % della corsa o del tempo di lavoro totale che viene effettuata a velocità di rallentamento	(20)	
	Nessun rallentamento	0	
	Tutta la corsa è rallentata	100	
T34	Spazio di rallentamento in chiusura motore % della corsa o del tempo di lavoro totale che viene effettuata a velocità di rallentamento	(20)	
	Nessun rallentamento	0	
	Tutta la corsa è rallentata	100	

TRV	T36	Tempo di accelerazione in apertura motore Tempo durante il quale il motore accelera fino al raggiungimento della velocità normale di apertura (regolabile a intervalli di 0,1 s)	(0.5)	
		Massima accelerazione (0 s per raggiungere la velocità normale)	0	
		Minima accelerazione (2,0 s per raggiungere la velocità normale)	2.0	
	T38	Tempo di accelerazione in chiusura motore Tempo durante il quale il motore accelera fino al raggiungimento della velocità normale in chiusura (regolabile a intervalli di 0,1 s)	(0.5)	
		Massima accelerazione (0 s per raggiungere la velocità normale)	0	
	T40	Rampa di decelerazione motore Rampa di decelerazione tra la velocità normale e di rallentamento del motore	(30)	
		Rampa ripida (massima decelerazione)	0	
		Rampa dolce (minima decelerazione)	100	
OUT	Configurazione delle uscite ausiliarie			
	A1	Sotto menu	Descrizione	Valori (default)
		Tipo uscita morsetto A1		(1)
		Uscita non attiva		OFF
		Spia cancello aperto (SCA) Funzionamento come da impostazione parametro SCA		1
		Uscita Radio Ausiliaria (RAU) Funzionamento come da impostazione parametro RAU		2
		Luce di cortesia (LCO) Attiva durante il movimento dell'anta e per un tempo successivo all'arresto dell'anta impostato dal parametro LCO		3
		Luce di Zona (LZO) Attiva durante il movimento dell'anta		4
		Cancello rimasto aperto (OAB) Attiva se il cancello rimane aperto per un tempo superiore a quanto definito dalla logica allarme cancello aperto (L16)		5
		Manutenzione (MAN) Uscita attiva quando viene raggiunto il numero di manovre di segnalazione manutenzione (MNPS) nella sezione diagnostica		6

SL24.W

OUT	A2	Tipo uscita morsetto A2	(2)
		Uscita non attiva	OFF
		Spia cancello aperto (SCA)	
		Funzionamento come da impostazione parametro SCA	1
		Uscita Radio Ausiliaria (RAU)	
		Funzionamento come da impostazione parametro RAU	2
	Luce di cortesia (LCO)		
	Attiva durante il movimento dell'anta e per un tempo successivo all'arresto dell'anta impostato dal parametro LCO	3	
	Luce di Zona (LZO)		
	Attiva durante il movimento dell'anta	4	
Cancello rimasto aperto (OAB)			
Attiva se il cancello rimane aperto per un tempo superiore a quanto definito dalla logica allarme cancello aperto (L16)	5		
Manutenzione (MAN)			
Uscita attiva quando viene raggiunto il numero di manovre di segnalazione manutenzione (MNPS) nella sezione diagnostica	6		
A2	Uscita di sincronismo, interblocco tipo bussola (INB)		
	Configura automaticamente senza scelta da parte di utente l'ingresso S4 come ingresso di sincronismo. La centrale dà il consenso all'apertura del cancello solo se l'altro cancello è in posizione di chiusura.	7	
Uscita di sincronismo, interblocco tipo bussola (INP) con segnale di presenza.			
Configura automaticamente senza scelta da parte di utente l'ingresso S4 come ingresso di sincronismo e l'ingresso S3 come ingresso di presenza. La centrale dà il consenso all'apertura del cancello solo se l'altro cancello è in posizione di chiusura e l'ingresso di presenza è impegnato.	8		
RAU	Configurazione Uscita Radio Ausiliaria	(1)	
	Impulsiva: l'uscita si attiva per 1 s a seguito del comando RAU da radiocomando	1	
	Temporizzata: l'uscita si attiva per il tempo impostato al parametro RAUT a seguito del comando RAU da radiocomando	2	
	Bistabile: l'uscita funziona in modalità Passo-Passo ON/OFF	3	

OUT	RAUT	Temporizzazione uscita RAU	(1)
		1 s (tempo minimo)	1
	LCO	600 s (tempo massimo)	600
		Temporizzazione luce di cortesia	(120)
	SCA	1 s (tempo minimo)	1
		300 s (tempo massimo)	300
	SCA	Modalità di funzionamento uscita SCA	(1)
		Cancello chiuso: non attiva	
		Cancello aperto: attiva fissa	1
		Cancello chiuso: non attiva	
Cancello in movimento: intermittente			
SCA	Cancello aperto: attiva fissa	2	
	Posizione indeterminata: intermittente pausa di 1 s ogni 5		
	Cancello chiuso: non attiva		
SCA	Cancello in apertura intermittente lenta		
	Cancello aperto attiva fissa	3	
	Cancello in chiusura intermittente		
SCA	Posizione indeterminata intermittente pausa di 1s ogni 5		
	Cancello fermo attiva fissa	4	
SCA	Cancello in movimento: non attiva		
	Cancello fermo non attiva	5	
SCA	Cancello in movimento attiva fissa		
	Cancello fermo attiva fissa	5	
IN	Configurazione degli ingressi		
	Sotto menu	Descrizione	Valori (default)
	C(X)	Ingresso di comando C1/C2/ C3/C4	
		Passo-passo (PP)	
		Il comando passo-passo:	
		- a cancello fermo chiuso comanda un'apertura	
	- in apertura comanda un arresto o una chiusura come da impostazione logica passo-passo (L10)		
	- a cancello fermo dopo una apertura comanda una chiusura		
	- in chiusura comanda un arresto o una apertura come da impostazione logica passo-passo (L10)		
	- a cancello fermo dopo una chiusura comanda una apertura		
Pedonale (PED)			
Comanda una apertura alla quota pedonale			
Si comporta come un passo-passo se il comando viene dato a cancello in una posizione oltre la quota pedonale			
		1 (C1)	
		2 (C2)	

SL24.W

N	C(X)	Apri (OPEN) Il comando apri: - a cancello fermo chiuso comanda una apertura - in apertura è ignorato - a cancello aperto resetta il tempo di pausa - a cancello fermo comanda una apertura - in chiusura comanda una apertura	3 (C3)
		Chiudi (CLS) Il comando chiudi: - a cancello fermo chiuso è ignorato - in apertura comanda una chiusura - a cancello fermo comanda una chiusura - in chiusura è ignorato	4 (C4)
		Timer (TIM) Il comando timer: - quando chiuso comanda una apertura e mantiene il cancello aperto fintanto che il contatto resta chiuso - al rilascio del contatto comanda una chiusura	5
	Timer pedonale (TIMP) Esegue la stessa funzione del comando timer, ma su quota pedonale	6	
	S(X)	Ingresso di sicurezza S1/S2/S3/S4 Non attiva	OFF (S3 S4)
		Fotocellula in chiusura (PHC) La fotocellula in chiusura: - a cancello fermo permette l'apertura - in apertura non interviene - a cancello aperto non permette la chiusura e al rilascio azzerà il tempo di pausa - in chiusura comanda una riapertura immediata	1 (S1)
		Fotocellula (PH) La fotocellula: - a cancello fermo non permette l'apertura - durante l'apertura arresta il movimento e al rilascio prosegue l'apertura - a cancello aperto non permette la chiusura e al rilascio azzerà il tempo di pausa - in chiusura arresta il movimento e al rilascio comanda una riapertura	2 (S2)

N	S(X)	Fotocellula in apertura (PHO) La fotocellula in apertura: - a cancello fermo permette l'apertura - in apertura richiude completamente - a cancello aperto permette la chiusura e non azzerà il tempo di pausa - in chiusura non interviene	3		
		Bordo sensibile a contatto pulito NC (BAR) - a cancello fermo non permette l'apertura - in apertura disimpegna - a cancello aperto non permette la chiusura e al rilascio azzerà il tempo di pausa - in chiusura disimpegna	4		
		Bordo sensibile bilanciato 8,2 KΩ (8K2) Stesso comportamento del bordo sensibile NC	5		
		Stop (STP) - arresta il cancello Interrompe la chiusura automatica come da impostazione logica arresto da stop (L12)	6		
		Fotocellula in chiusura verificata (PHCT) Come fotocellula in chiusura, ma con verifica	7		
		Fotocellula verificata (PHT) Come fotocellula, ma con verifica	8		
		Fotocellula in apertura verificata (PHOT) Come fotocellula in apertura, ma con verifica	9		
		Bordo sensibile NC verificato (BART) Come bordo sensibile NC KΩ, ma con verifica	10		
		Bordo sensibile bilanciato 8,2 KΩ verificato (8K2T) Come bordo sensibile 8,2 KΩ, ma con verifica	11		
		LGC	Impostazione delle logiche della centrale		
			Sotto menu	Descrizione	Valori (default)
L1	Chiusura automatica		(ON)		
	Chiusura automatica non attiva Chiusura automatica attiva		OFF ON		
L2	Tempo di pausa		(30)		
	1 s (tempo minimo) 180 s (tempo massimo)		1 180		
L3	Tempo di pausa pedonale		(20)		
	1 s (tempo minimo) 180 s (tempo massimo)		1 180		

SL24.W

LGC	L4	Stato all'accensione (OP)		
		Cancello in posizione chiusa: Il primo comando passo-passo apre il cancello.	CL	
	L5	Cancello in posizione aperta: Il primo comando passo-passo chiude il cancello. Se la chiusura automatica è attiva, trascorso il tempo di pausa, chiude il cancello	OP	
		Condominiale (OFF)		
		Funzione condominiale non attiva	OFF	
	L6	Non esegue chiusura e arresto in apertura	1	
		Non esegue chiusura e arresto in apertura e pausa	2	
		Non esegue chiusura e arresto in apertura, pausa e chiusura	3	
	L7	Chiusura rapida (OFF)		
		Funzione chiusura rapida non attiva	OFF	
		Chiusura rapida in modalità cancello: La centrale comincia a contare il tempo di sgombero (L7) a partire dal rilascio della fotocellula in chiusura, all'esaurimento del tempo di sgombero richiude.	1	
		Chiusura rapida in modalità barriera: La centrale comincia a contare il tempo di sgombero (L7) dal rilascio della fotocellula in chiusura, esaurito il tempo di sgombero richiude. Se la fotocellula in chiusura è nuovamente impegnata, comanda un arresto. Al successivo rilascio prosegue la chiusura. La fotocellula in chiusura torna a funzionare normalmente dopo una chiusura completa.	2	
		Tempo di sgombero (regolabile a intervalli di 1 s)		
		Tempo dopo il quale il cancello richiude se la chiusura rapida (L6) è attiva	(2)	
		Tempo di sgombero minimo	1	
		Tempo di sgombero massimo	10	
		L8	Prelampeggio	
			Tempo di lampeggio del lampeggiante prima di iniziare il movimento del cancello	(OFF)
	Prelampeggio disattivato		OFF	
	3 s di prelampeggio		3	
4 s di prelampeggio	4			
5 s di prelampeggio	5			

LGC	L9	Uomo presente (OFF)	
		Funzione uomo presente non attiva	OFF
	L10	Comando passo passo disattivato, radiocomandi non funzionanti. La centrale accetta i soli comandi apri e chiudi	1
		Uomo presente di emergenza. In condizioni normali funzionamento standard, a sicurezze impegnate funziona come uomo presente.	2
	L11	Passo-passo (4)	
		Funzionamento del comando passo-passo a 2 passi: apri, chiudi, apri...	2
		Funzionamento del comando passo-passo a 3 passi: apri, stop, chiudi, apri...	3
		Funzionamento del comando passo-passo a 4 passi: apri, stop, chiudi, stop, apri...	4
	L12	Arresto da passo passo (ON)	
		Chiusura automatica disattivata quando è eseguito un arresto da passo passo	OFF
	L13	Chiusura automatica non disattivata quando è eseguito un arresto da passo passo	ON
		Arresto da stop (ON)	
		Chiusura automatica disattivata quando è eseguito un arresto da stop	OFF
	L14	Chiusura automatica non disattivata quando è eseguito un arresto da stop	ON
		Funzionamento in batteria (1)	
		Funzionamento normale	1
		Funzionamento normale con lampeggiante disabilitato	2
	L15	Dopo un comando di riapertura rimane aperto	3
		All'interruzione dell'alimentazione principale, apre e rimane aperto	4
		Risparmio energetico (OFF)	
Funzione risparmio energetico attiva. A cancello chiuso spegne l'alimentazione accessori su uscite 1 e 2. Le uscite sono alimentate nuovamente all'esecuzione di un comando.		1	

SL24.W

LGC	L16	Segnalazione cancello rimasto aperto	(30)	
		Numero di minuti dopo i quali, a cancello parzialmente o totalmente aperto, a prescindere dal tempo di pausa impostato, viene inviata una segnalazione di allarme (su display e uscita configurata come OAB)		
		Segnalazione disabilitata		OFF
		Intervallo minimo		3
		Intervallo massimo	60	
Gestione dei radiocomandi				
Sotto menu		Descrizione	Msg display	
PP		Memorizzazione di un tasto come passo-passo		
		Attesa codice	0000	
		Memorizzazione del radiocomando n. 1 come passo-passo	1001	
		Memorizzazione del radiocomando n. 55 come passo-passo	1055	
OPEN		Memorizzazione di un tasto come apri		
		Attesa codice	0000	
		Memorizzazione del radiocomando n. 1 come apri	2001	
		Memorizzazione del radiocomando n. 55 come apri	2055	
PED		Memorizzazione di un tasto come pedonale		
		Attesa codice	0000	
		Memorizzazione del radiocomando n. 1 come pedonale	3001	
		Memorizzazione del radiocomando n. 55 come pedonale	3055	
RAU		Memorizzazione di un tasto come attivazione Uscita Radio Ausiliaria		
		Attesa codice	0000	
		Memorizzazione del radiocomando n. 1 come Uscita Radio Ausiliaria	4001	
		Memorizzazione del radiocomando n. 55 come Uscita Radio Ausiliaria	4055	
CLS		Memorizzazione di un tasto come chiudi		
		Attesa codice	0000	
		Memorizzazione del radiocomando n. 1 come chiudi	5001	
		Memorizzazione del radiocomando n. 55 come chiudi	5055	

STP	Memorizzazione di un tasto come arresto	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come arresto	6001
	Memorizzazione del radiocomando n. 55 come arresto	6055
LCO	Memorizzazione di un tasto come attivazione Luce di Cortesia	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come Luce di Cortesia	7001
	Memorizzazione del radiocomando n. 55 come Luce di Cortesia	7055
CTRL	Controllo posizione in memoria del radiocomando	
	Attesa codice	0000
	Tasto del radiocomando n. 1 memorizzato come chiudi	5001
	Tasto del radiocomando n. 99 memorizzato come Luce di Cortesia	7099
	Tasto del radiocomando n. 30 non in memoria	-030
	Radiocomando non in memoria	----
OPEN	Programmazione remota dei radiocomandi (default = 1)	
	Programmazione remota dei radiocomandi non attiva	OFF
	Programmazione remota dei radiocomandi attiva: permette di programmare dei radiocomandi a partire da un radiocomando già in memoria seguendo la seguente procedura: - premere contemporaneamente i tasti 1 e 2 del radiocomando già in memoria - premere il tasto del radiocomando già in memoria da copiare sul nuovo radiocomando - premere il tasto del nuovo radiocomando su cui copiare il tasto appena premuto del radiocomando già in memoria. Nota: il tasto del nuovo radiocomando appena memorizzato eredita la funzione assegnata al tasto del radiocomando già in memoria	1
ERSA	Cancellazione totale della memoria della ricevente	
	Premere OK per 5 s Segnalazione a display della cancellazione della memoria della ricevente	0000

SL24.W

RAD	ERS1	Cancellazione del singolo radiocomando a partire dalla sua posizione in memoria	
		Usare i tasti ▲▼ per selezionare il numero del radiocomando da cancellare	X
	ERSR	Cancellazione del singolo radiocomando dal codice del radiocomando	
		Attesa codice	0000
		Cancellazione radiocomando	
Diagnostica e reportistica			
Sotto menu		Descrizione	Msg display
	ALM	Letture storico allarmi	
		Ultimo allarme	0
ALMA		Allarme più vecchio	10
		Segnalazione errori (default = 1)	
		Solo su display	1
MNPC		Su display e uscita manutenzione	2
		Letture numero di manovre dall'ultima manutenzione	
		Prime 3 cifre del numero di manovre dall'ultima manutenzione	23
		Ultime 3 cifre del numero di manovre dall'ultima manutenzione	256
STAT	MNPS	Nel caso sopra descritto il cancello ha eseguito 23.256 manovre dall'ultima manutenzione	
		Numero di manovre dall'ultima manutenzione	
		Numero di manovre che generano una segnalazione di manutenzione (in migliaia di manovre) (default = OFF)	
		Segnalazione di manutenzione non attiva	OFF
		1.000 manovre (intervallo minimo)	1
		300.000 manovre (intervallo massimo)	300
	MNPA	Segnalazione manutenzione (default = 1)	
		Segnalazione solo su display	1
		Segnalazione su display e uscita manutenzione (MAN)	2
		Segnalazione su display e lampeggiante (lampeggio rapido a fine manovra)	3
	Segnalazione su display, lampeggiante (lampeggio rapido a fine manovra) e uscita manutenzione (MAN)	4	
MNPE	Azzeramento contatore manovre dall'ultima manutenzione		
	Attesa pressione OK per 5 s per riportare il contatore a 0	0000	

STAT	MNTC	Contatore manovre totali		
		Prime 4 cifre del numero di manovre dall'ultima manutenzione	12	
		Ultime 4 cifre del numero di manovre dall'ultima manutenzione	5874	
			Nel caso sopra descritto il cancello ha eseguito 125.874 manovre totali	
	LIFE	Contatore vita (giorni di attività della centrale)		
		Letture numero dei giorni di attività della centrale	584	
			Nel caso sopra descritto la centrale è stata attiva per 584 giorni	
	PONC	Contatore numero di accensioni centrale		
		Letture numero di accensioni della centrale	2547	
				Nell'esempio sopra riportato la centrale è stata riavviata 2547 volte (potrebbe indicare una rete di alimentazione elettrica di scarsa qualità, soggetta a frequenti interruzioni di tensione)
PONE	Azzeramento contatore numero di accensioni centrale			
	Attesa pressione OK per 5 s per riportare il contatore a 0	0000		
RSTC	Contatore numero di autoreset			
	Letture numero di autoreset della centrale	1123		
			Un autoreset è un reset del micro da parte della centrale per questioni di sicurezza. Tipicamente la centrale va in autoreset quando è stata raggiunta la soglia minima di tensione micro. Un numero eccessivo di autoreset potrebbe indicare una rete di alimentazione elettrica di scarsa qualità, soggetta a forti fluttuazioni di tensione.	
RSTE	Azzeramento contatore numero di autoreset			
	Attesa pressione OK per 5 s per riportare il contatore a 0	0000		
TL	Visualizzazione e impostazione telefono installatore			
	Con una breve pressione di OK, visualizza il numero memorizzato (usare i tasti ▲▼ per scorrere)			
	Prime 4 cifre del numero installatore	3334		
	Successive 4 cifre del numero installatore	2548		
		Ultime 2 cifre del numero installatore	32	
		Nell'esempio sopra riportato il numero di telefono dell'installatore è: 333 4254832		
		Con una pressione di OK di 5 s, entra in modalità di modifica del numero. Usare i tasti ▲▼ per cambiare valore, usare OK per confermare la cifra		
INF	Visualizzazione info centrale			
	Nome centrale	SL24.W		
	Versione firmware della centrale	1.13		

SL24.W

Moduli di connessione			
Sotto menu	Descrizione	Valori (default)	
EXP	CNX1	Modulo di connessione su connettore CNX1	(1)
		Nessun modulo connesso	OFF
		Connesso modulo Wi-Fi EMC.W	1
	CNX2	Modulo di connessione su connettore CNX2	(OFF)
		Nessun modulo connesso	OFF
		Connesso modulo ante contrapposte EMX.W. Centrale funzionante come MASTER	1
	Connesso modulo ante contrapposte EMX.W. Centrale funzionante come SLAVE	2	
Ripristino valori di fabbrica e caricamento da scheda di memoria			
Sotto menu	Descrizione	Msg display	
LOAD	DEF	Caricamento dei valori di fabbrica Attesa pressione OK per 5 s per caricare i valori di default. Nota: Il caricamento dei valori di fabbrica richiede la riesecuzione della taratura della corsa, a display compare LRNT lampeggiante fino a che la taratura (rapida o avanzata) non viene eseguita.	0000
	MEM	Caricamento della programmazione da scheda di memoria Attesa pressione OK per 5 s per caricare i valori da scheda di memoria. Caricamento da scheda di memoria eseguito con successo. Errore caricamento da scheda di memoria (es. scheda non presente).	0000 DONE EMEM
Impostazione livello di protezione della centrale (default = OFF)			
PASS	OFF	Nessuna protezione	
	1	Protezione dei menu MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD	
	2	Protezione del menu RAD	
	3	Protezione della connessione IP (non è possibile connettersi alla centrale mediante smartphone)	
	4	Protezione dei menu MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD e della connessione IP	
	5	Protezione dei menu RAD e della connessione IP	
	6	Protezione completa della centrale	
7	Protezione di tutti i menu della centrale, connessione IP disponibile		

SL24.W

Segnalazione	Descrizione
C1	Contatto chiuso su ingresso comando C1
C2	Contatto chiuso su ingresso comando C2
C3	Contatto chiuso su ingresso comando C3
C4	Contatto chiuso su ingresso comando C4
S1	Contatto aperto su ingresso sicurezza S1
S2	Contatto aperto su ingresso sicurezza S2
S3	Contatto aperto su ingresso sicurezza S3
S4	Contatto aperto su ingresso sicurezza S4
FO1	Raggiunta posizione di finecorsa di apertura
FC1	Raggiunta posizione di finecorsa di chiusura
OBO	Rilevato ostacolo in apertura
OBC	Rilevato ostacolo in chiusura
AF1	Motore in intervallo riduzione forza di accostamento battuta
MSO1	Raggiunto arresto meccanico in apertura
MSC1	Raggiunto arresto meccanico in chiusura
BATT	Funzionamento a batteria Quando è visualizzato questo messaggio segue una visualizzazione della tensione di funzionamento delle batterie, ad es. 24.5V
BT-	Batteria quasi scarica (segnalazione solo a cancello fermo)
BT--	Batteria totalmente scarica (segnalazione solo a cancello fermo)
RX	Ricevuto comando radio da radiocomando memorizzato
NX	Ricevuto comando radio da tasto di radiocomando non memorizzato
RD	Decodifica Rolling/fixed code non attiva
OAB	Cancello rimasto aperto
AT	Cancello in fase di autotaturatura

Lista degli allarmi

Allarme	Descrizione
XXXX	Reset scheda
MNP	Allarme raggiunto intervallo manovre dall'ultima manutenzione
F0	Errore motore non selezionato
F1	Errore cavi motore invertiti
F3	Errore finecorsa invertiti
F4	Allarme finecorsa entrambi aperti
F5	Errore malfunzionamento finecorsa apertura
F6	Errore malfunzionamento finecorsa chiusura
F9	Errore comunicazione con scheda espansione
F10	Allarme errore motore non collegato
F12	Allarme errore encoder
F14	Sottotensione micro (controllare alimentazione e uscite)
F15	Test sicurezza 1 fallito
F16	Test sicurezza 2 fallito
F17	Test sicurezza 3 fallito
F18	Test sicurezza 4 fallito

F19	Allarme timeout/lunghezza manovra
F21	Allarme corto mosfet
F23	Allarme rotore bloccato
F26	Allarme 5° ostacolo in chiusura
F27	Allarme sovraccorrente
F29	Allarme memoria radio piena
F30	Allarme memoria radio difettosa
F31	Allarme corto lampeggiante
F32	Allarme corto spia cancello aperto
F33	Allarme scheda memoria assente
F34	Allarme checksum FW
F36	Allarme temperatura scheda

Aggiornamento Firmware:

La centrale è dotata di una porta USB che permette di aggiornare il Firmware della centrale stessa o del modulo di comunicazione Wi-Fi EMC.W

Attenzione:

Se non eseguita correttamente, la procedura di aggiornamento firmware può danneggiare la centrale o il modulo di comunicazione Wi-Fi, assicurarsi di non interrompere l'alimentazione di rete durante l'aggiornamento.

Per eseguire l'aggiornamento Firmware consultare le istruzioni fornite con il Firmware stesso.

SL24.W**Comportamento della centrale al caricamento di impostazioni:**

Si descrive nella tabella sottostante il comportamento della centrale al caricamento massivo delle impostazioni relativamente ai seguenti dati:

- Contatori fissi non resettabili
- Contatori resettabili dall'installatore
- Parametri motore (Menu centrale sezione MOT)
- Dati di corsa del cancello (es. lunghezza anta, curva di corrente...)
- Impostazioni dell'installatore (menu centrale sezioni TRV, OUT, IN, LGC)
- Password (menu centrale sezione PASS)
- Radiocomandi

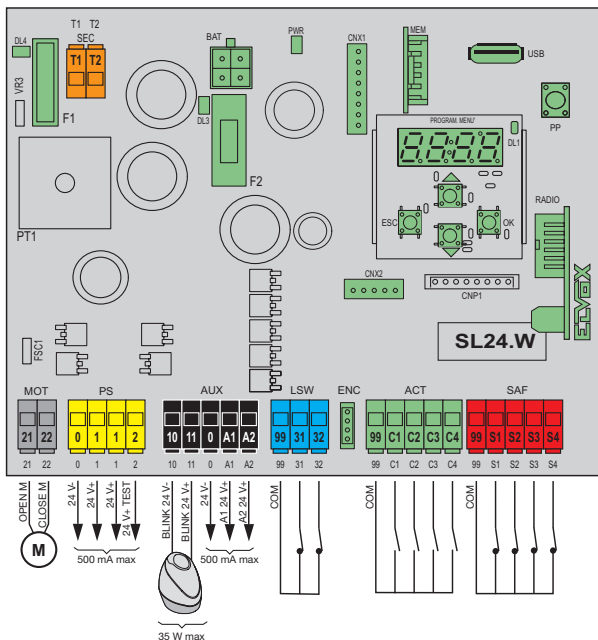
ERSA (cancellazione memoria ricevente)	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	
	Dati corsa	
	Impostazioni	
	Password	
	Radiocomandi	Cancellazione completa
Ripristino/Importazione dati ricevente da App By-gate Pro	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	
	Dati corsa	
	Impostazioni	
	Password	
	Radiocomandi	Importazione dati da App

Azione	Dato	Comportamento della centrale
RESET (riavvio centrale)	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	
	Dati corsa	
	Impostazioni	
	Password	
	Radiocomandi	
Aggiornamento Firmware	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	
	Dati corsa	
	Impostazioni	
	Password	
LOAD MEM (caricamento da scheda di memoria)	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	Nessuna variazione
	Param. motore	Importazione dati da MEM.W
	Dati corsa	Autotaratura prima manovra
	Impostazioni	Importazione dati da MEM.W
	Password	Importazione dati da MEM.W
	Radiocomandi	Importazione dati da MEM.W
Ripristino/Importazione dati centrale da App By-gate Pro	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	Nessuna variazione
	Param. motore	Importazione dati da App
	Dati corsa	Autotaratura prima manovra
	Impostazioni	Importazione dati da App
	Password	Importazione dati da App
LOAD DEF (caricamento valori di fabbrica)	Radiocomandi	Nessuna variazione
	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	Nessuna variazione
	Param. motore	Nessuna variazione
	Dati corsa	Nuova taratura LRNE o LRNA
	Impostazioni	Riporta a DEFAULT
	Password	Riporta a DEFAULT
Radiocomandi	Nessuna variazione	

SL24.W

Description

Control unit with display and built-in 433 MHz radio receiver for 24 V sliding automation systems. Ready for WiFi communication via Smartphone and Tablet using the EMC.W communication module



F1	15 A (ATO)
F2	F 3.15 A (5 x 20 mm)

AUX

A1	OFF		
	1	SCA	Default
	2	RAU	
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
A2	6	MAN	
	OFF		
	1	SCA	
	2	RAU	Default
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
	6	MAN	
7	INB		
8	INP		

ACT

CX	1	PP	Default C1
	2	PED	Default C2
	3	OPEN	Default C3
	4	CLS	Default C4
	5	TIM	
	6	TIMP	

SAF

SX	OFF		Default S3/S4
	1	PHC	Default S1
	2	PH	Default S2
	3	PHO	
	4	BAR	
	5	8K2	
	6	STP	
	7	PHCT	
	8	PHT	
	9	PHOT	
	10	BART	
11	8K2T		

SL24.W**Controllable actuators**

Ref.	Description
ESM2.W	ACTO 600D sliding 24 V 600 kg control panel actuator set up for Wi-Fi
ESM2.1000.W	ACTO 600D sliding 24 V 1000 kg control panel actuator set up for Wi-Fi

Terminal block functions

Block	Terminal	Description	Nominal data
SEC	T1	Secondary transformer	24 Vac
	T2		
MOT	21	Opening motor	24 Vdc
	22	Closing motor	150W
PS	0	Accessory power supply negative	24 Vdc 500 mA
	1	Accessory power supply positive	
	2	Accessories positive checked	
AUX	10	Flashing light negative	24 Vdc
	11	Flashing light positive	35 W
	0	Accessories negative	500 mA
	A1	Configurable auxiliary output 1	
	A2	Configurable auxiliary output 2	
LSW	99	Common inputs	NC
	31	Limit switch 1	
	32	Limit switch 2	
ACT	99	Common inputs	NO
	C1	Configurable control 1	
	C2	Configurable control 2	
	C3	Configurable control 3	
	C4	Configurable control 4	
SAF	99	Common inputs	NC
	S1	Configurable safety device 1	
	S2	Configurable safety device 2	
	S3	Configurable safety device 3	
	S4	Configurable safety device 4	

Using the display

The control panel settings are shown on the display and can be edited using the menu navigation buttons as shown in the following table:

Buttons	Function	Pressing Duration
OK	Switching on the display Sub-menu entry Confirm value change	Instantaneous
▲	Scroll up Increase parameter value	Instantaneous
▼	Scroll down Reduce parameter value	Instantaneous
ESC	Exit the menu Cancel value change and return to menu Switching off the display	Instantaneous
▲+▼	Resetting the card	3 s
▲+OK	Opening control	1 s
▼+OK	Closing control	1 s
ESC + OK	Display test (switches on each segment of the display and points individually in sequence)	3 s
ESC + OK	When the board is switched on the Firmware updating mode starts	3 s
PP	Step-step control	Instantaneous


Menu

The control panel programming is organised into menus and sub-menus used to access and edit the parameters and logics of the control panel. The control panel is equipped with the following first-level menus:

Menu	Description
MOT	Motor parameters setup
LRNT	Travel calibration procedure run menu
TRV	Travel parameter settings menu
OUT	Auxiliary output configuration menu
IN	Input configuration menu
LGC	Operating logic settings menu
RAD	Remote control management menu
STAT	Diagnostic and reporting menu
EXP	Expansion board management menu
LOAD	Default value restore menu
PASS	Protection level settings menu

SL24.W

All sub-menus are described in the following table:

Motor parameters		
Sub menu	Description	Values (default)
O1	Type of actuator used  Warning! If set to OFF the board performs no command !	(1)
	Not set	OFF
	Acto 600D (ESM2)	1
	Acto 1000D (ESM2.1000)	2
O2	Type of position control Automatically set with the choice of actuator. You are advised not to change the setting given by the type of actuator.	(3)
	Virtual encoder: the control panel calculates the gate position using the electric motor operating parameters	2
	Encoder for Acto 600D (ESM2)	3
O3	Type of limit switch on opening Automatically set with the choice of actuator. You are advised not to change the setting given by the type of actuator.	(1)
	No limit switches on opening: the electric motor stops at the end of the working time	OFF
	Stop limit switch on opening: the limit switch stops the motor	1
	Limit switch in proximity opening: the limit switch allows the manoeuvre to continue at the approach speed set until it detects the mechanical stop	2
O4	Type of limit switch on closing Automatically set with the choice of actuator. You are advised not to change the setting given by the type of actuator.	(1)
	No limit switches on closing: the electric motor stops at the end of the working time	OFF
	Stop limit switch on closing: the limit switch stops the motor	1
	Limit switch in proximity closing: the limit switch allows the manoeuvre to continue at the approach speed set until it detects the mechanical stop	2

Note:

O2, O3, O4 are automatically set with the choice of actuator. You are advised not to change the setting given by the type of actuator.

Motor travel calibration procedure		
LRNE	Rapid travel calibration. The calibration is done fully automatically and sets: <ul style="list-style-type: none"> - The slowdown in opening at 20% of the total travel - The slowdown in closing at 20% of the total travel - Pedestrian opening at 30% of the total travel 	
	Button	Msg on display
	-	PP
	Phase description	Wait for start of calibration procedure
	PP	CL 1
		When button pressed: closing and search for closing limit switch
	-	OP 1
		Opening travel measurement
	-	CL 1
		Closing travel measurement
-	OPC1	
	Opening current curve reading	
-	CLC1	
	Closing current curve reading	
-	END	
	End of procedure	
LRNT	Advanced travel calibration. The calibration allows the installer to choose: <ul style="list-style-type: none"> - Slowdown position in opening - Slowdown position in closing - Pedestrian opening position 	
	Button	Msg on display
	-	PP
	Phase description	Wait for start of calibration procedure
	PP	CL 1
		When button pressed: closing and search for closing limit switch
	PP	OP 1
		Start opening. When button pressed: slowdown start position on opening setting
	-	OP 1
		Continuation of opening and slowdown speed up to opening limit switch
PP	CL 1	
	Start closing. When button pressed: slowdown start position on closing setting	
-	CL 1	
	Continuation of closing at slowdown speed up to closing limit switch	
PP	OPED	
	Start pedestrian opening. When button pressed: pedestrian opening position setting	

SL24.W

LRNT	LRNA	-	CPED	Leaf closing from pedestrian opening position
		-	OPC1	Opening current reading
		-	CLC1	Closing current reading
		-	END	End of procedure

Self-calibration:

If the gate travel parameter is changed, there is no need for the installer to run new calibrations, however, when changing the travel parameters, the control panel needs to learn the current curve again, thus disabling the obstacle detection only during the self-calibration manoeuvre.

Self-calibration is appropriately signalled:

- on the control panel display by the code AT
- by the light flashing at twice the normal frequency

The events generating self-calibration are:

- change in parameters: T24, T26, T28, T30, T32, T34, T40
- loading of settings from a MEM.W memory card
- reset/import of settings from the By-gate Pro app

Gate travel parameters			
	Sub menu	Description	Values (default)
TRV	T1	Motor force (%). Sets the value of the force given to the motor to push the leaf	(50)
		Minimum force	1
		Maximum force	100
		Direction. Sets the motor direction	(1)
	T4	Left actuator (the gate seen from the side where the actuator is installed opens towards the left)	1
		Right actuator (the gate seen from the side where the actuator is installed opens towards the right)	2
		Choice of intervention method for obstacle detection	(1)
	T7	Overcurrent or leaf stopped: the obstacle is detected when the current threshold or the encoder slowdown threshold is exceeded	1
		Leaf stopped: the obstacle is detected only when the leaf slows down excessively	2
		Overcurrent: the obstacle is detected when the current threshold is exceeded	3
Overcurrent and leaf stopped: the obstacle is detected when the current threshold and the encoder slowdown threshold are exceeded at the same time		4	

T8	Motor obstacle detection time on opening Time after which the current threshold or the encoder threshold trigger the obstacle detection on opening (adjustable at intervals of 100 ms)	(20)
	100 ms (minimum time)	10
	600 ms (maximum time)	60
T9	Motor obstacle detection time on closing Time after which the current threshold or the encoder threshold trigger the obstacle detection on closing (adjustable at intervals of 100 ms)	(20)
	100 ms (minimum time)	10
	600 ms (maximum time)	60
T12	Polling time Time during which the motor pushes with maximum force to move the leaf (adjustable at intervals of 0.5 s)	(2.0)
	0.5 s (minimum time)	0.5
	5.0 s (maximum time)	5.0
T13	Pedestrian opening position (% of total opening travel)	(30)
	Minimum space	10
	Maximum space	100
T14	Disengagement space on obstacle (inversion distance following the detection of an obstacle)	(5)
	Not disengaged, stops only	OFF
	Minimum inversion	1
	Maximum inversion	10
T15	Motor stop approach force reduction distance Indicates the distance from the mechanical stop starting from which the motor force is reduced by half (used to adjust the impact of the leaf on the mechanical stop).	(OFF)
	This happens only when the control panel works with encoder and proximity limit switch or without limit switch.	
	Force reduction off	OFF
	Minimum force reduction distance	10
	Maximum force reduction distance	100
T17	Easy release Disengagement time after manoeuvre to reduce the motor pressure on the mechanical stop (adjustable at intervals of 100 ms)	(OFF)
	No disengagement	OFF
	100 ms (minimum disengaging)	10
	500 ms (maximum disengaging)	50

SL24.W

TRV	T24	Normal motor speed when opening	90
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T26	Normal motor speed when closing	90
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T28	Motor slowdown speed when opening	30
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T30	Motor slowdown speed when closing	(30)
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T32	Motor slowdown distance when opening	(20)
		% of travel or total work time done at slowdown speed	
		No slowdown	0
		Slowdown for the whole distance	100
	T34	Motor slowdown distance when closing	(20)
		% of travel or total work time done at slowdown speed	
		No slowdown	0
		Slowdown for the whole distance	100
T36	Motor acceleration time when opening	(0.5)	
	Time during which the motor accelerates to reach the normal opening speed (adjustable at intervals of 0.1 s)		
	Maximum acceleration (0 s to reach normal speed)	0	
	Minimum acceleration (2.0 s to reach normal speed)	2.0	
T38	Motor acceleration time when closing	(0.5)	
	Time during which the motor accelerates to reach the normal closing speed (adjustable at intervals of 0.1 s)		
T38	Maximum acceleration (0 s to reach normal speed)	0	
	Minimum acceleration (2.0 s to reach normal speed)	2.0	
T40	Motor deceleration ramp	(30)	
	Deceleration ramp between normal motor speed and slowdown speed		
	Steep ramp (maximum deceleration)	0	
		Low ramp (minimum deceleration)	100

Auxiliary output configuration			
Sub menu	Description	Values (default)	
OUT	A1	Terminal A1 output type	(1)
		Output off	OFF
		Gate open warning light (SCA)	
		Operation as per SCA parameter setting	1
		Auxiliary Radio output (RAU)	
		Operation as per RAU parameter setting	2
	Courtesy light (LCO)		
	On during leaf movement and for the amount of time after the leaf stopping set in parameter LCO	3	
	Zone light (LZO)		
	On during leaf movement	4	
	Gate left open (OAB)		
	On if the gate remains open for a time longer than that defined by the open gate alarm logic (L16)	5	
Maintenance (MAN)			
Output off when the number of maintenance signalling manoeuvres (MNPS) is reached in the diagnostics section	6		
A2	Terminal A2 output type	(2)	
	Output off	OFF	
	Gate open warning light (SCA)		
	Operation as per SCA parameter setting	1	
	Auxiliary Radio output (RAU)		
	Operation as per RAU parameter setting	2	
Courtesy light (LCO)			
On during leaf movement and for the amount of time after the leaf stopping set in parameter LCO	3		
Zone light (LZO)			
On during leaf movement	4		
Gate left open (OAB)			
On if the gate remains open for a time longer than that defined by the open gate alarm logic (L16)	5		
Maintenance (MAN)			
Output off when the number of maintenance signalling manoeuvres (MNPS) is reached in the diagnostics section	6		

SL24.W

OUT	A2	Synchronization output, compass type interlock (INB) Automatically configures input S4 as synchronization input without any choice by the user. The control panel consents to the gate opening only if the other gate is in the closed position.	7
		Synchronization output, compass type interlock (INP) with presence signal. Automatically configures input S4 as synchronization input and S3 as presence input without any choice by the user. The control panel consents to the gate opening only if the other gate is in the closed position and the presence input is occupied.	8
	RAU	Auxiliary Radio Output Configuration	(1)
		Impulsive: the output is active for 1 s following the RAU command from the remote control	1
		Timed: the output is active for the time set in the RAUT parameter following the RAU command from the remote control	2
	RAUT	Bistable: the output works in Step-Step ON/OFF mode	3
		RAU output timing	(1)
	LCO	1 s (minimum time)	1
		600 s (maximum time)	600
		Courtesy light timer	(120)
	SCA	1 s (minimum time)	1
		300 s (maximum time)	300
		SCA output operating mode	(1)
		Gate closed: off Gate open: on fixed	1
		Gate closed: off Gate moving: intermittent Gate open: on fixed Indeterminate position: intermittent pause of 1 s every 5	2
SCA	Gate closed: off Gate opening slow intermittent Gate open on fixed Gate closing intermittent Indeterminate position: intermittent pause of 1s every 5	3	
	Gate stopped on fixed Gate moving off	4	
	Gate closed off Gate moving on fixed	5	

Input configuration			
Sub menu	Description	Values (default)	
IN	C(X)	C1/C2/C3/C4 command input Step-step (PP) The step-step control: <ul style="list-style-type: none"> - with the gate stopped and closed, opens the gate - in opening, stops or closes the gate according to the step-step logic setting (L10) - with the gate stopped after opening, closes the gate - in closing, stops or opens the gate according to the step-step logic setting (L10) - with the gate stopped after closing, opens the gate 	1 (C1)
		Pedestrian (PED) Opens the gate to the pedestrian position It acts like a step-step if the command is given with the gate in a position beyond the pedestrian position	2 (C2)
		Open (OPEN) The open command: <ul style="list-style-type: none"> - with the gate stopped and closed, opens the gate - in opening is ignored - with the gate open, resets the pause time - with the gate stopped, opens the gate - in closing, opens the gate 	3 (C3)
		Close (CLS) The close command: <ul style="list-style-type: none"> - with the gate stopped and closed, is ignored - in opening, closes the gate - with the gate stopped, closes the gate - in closing is ignored 	4 (C4)
		Timer (TIM) The timer command: <ul style="list-style-type: none"> - when closed, opens the gate and keeps it open as long as the contact remains closed - when the contact is released it closes the gate 	5
		Pedestrian Timer (TIMP) Has the same function as the timer command but on the pedestrian position	6

SL24.W

≡ S(X)	S1/S2/S3/S4 safety input	
	Off	OFF (S3 S4)
	Photocell closing (PHC) The closing photocell: - with the gate stopped, allows the gate to open - in opening does not intervene - with the gate open, does not allow it to close and when released will reset the pause time - in closing, reopens the gate immediately	1 (S1)
	Photocell (PH) The photocell: - with the gate stopped, does not allow the gate to open - during opening stops the movement and when released proceeds with opening - with the gate open, does not allow it to close and when released will reset the pause time - in closing stops the movement and when released reopens the gate	2 (S2)
	Opening photocell (PHO) The opening photocell: - with the gate stopped, allows the gate to open - in opening, recloses it completely - with the gate open, allows it to close and does not reset the pause time - in closing does not intervene	3
	Sensitive edge with NC clean contact (BAR) - with the gate stopped, does not allow the gate to open - in opening disengages - with the gate open, does not allow it to close and when released will reset the pause time - in closing disengages	4
	8.2 KΩ balanced sensitive edge (8K2) Same behaviour as the NC sensitive edge	5
	Stop (STP) - stops the gate Interrupts the automatic closing as per the logic stop setting from stop (L12)	6
	Photocell closing checked (PHC) As per closing photocell but with check	7
	Photocell checked (PHT) As per photocell but with check	8

IN	S(X)	Photocell opening checked (PHC) As per opening photocell but with check	9
		NC sensitive edge checked (BART) As per K Ω NC sensitive edge but with check	10
		8.2 KΩ balanced sensitive edge checked (8K2T) As per 8.2 K Ω sensitive edge but with check	11
Control panel logic settings			
LGC	Sub menu	Description	Values (default)
		L1	Automatic closing (ON) Automatic closing off OFF Automatic closing on ON
	L2	Pause time (30) 1 s (minimum time)	1
		180 s (maximum time)	180
	L3	Pedestrian pause time (20) 1 s (minimum time)	1
		180 s (maximum time)	180
	L4	State on power up (OP) Gate in closed position: The first step-step command opens the gate.	CL
		Gate in open position: The first step-step command closes the gate. If automatic closing is on, after the pause time the gate closes	OP
	L5	Apartment block (OFF) Apartment block function off OFF Does not close and stop in opening 1 Does not close and stop in opening and pause 2 Does not close and stop in opening, pause and closing 3	
		Rapid closing (OFF) Rapid closing function off OFF	
		Rapid closing in gate mode: The control panel starts to count the clearance time (L7) from when the closing photocell is released, when the clearance time expires it closes again.	1
	L6	Rapid closing in barrier mode: The control panel starts to count the clearance time (L7) from when the closing photocell is released, and when the clearance time expires it closes again. If the closing photocell is occupied again, it gives a stop command. When released again it continues with closing. The closing photocell returns to normal operating after complete closure.	2

SL24.W

LGC	L7	Clearance time (adjustable at intervals of 1 s)	(2)
		Time after which the gate closes again if the rapid closing (L6) is on	1
		Minimum clearance time	10
	L8	Pre-flash	(OFF)
		Flashing time of the flashing light before the gate starts to move	OFF
		Pre-flash disabled	OFF
		3 s pre-flash	3
		4 s pre-flash	4
	L9	Manned	(OFF)
		Manned function off	OFF
		Step-step command disabled, remote controls not working. The control panel accepts only open and close commands	1
		Emergency manned. In normal standard operating conditions, with the safety devices occupied it works as manned.	2
		Step by step	(4)
	L10	Step-step command operates in 2 steps: open, close, open...	2
		Step-step command operates in 3 steps: open, stop, close, open...	3
Step-step command operates in 4 steps: open, stop, close, stop, open...		4	
Stop from step-step		(ON)	
L11	Automatic closing disabled when a stop command from step-step is given	OFF	
	Automatic closing not disabled when a stop command from step-step is given	ON	
L12	Stop from stop	(ON)	
	Automatic closing disabled when a stop command from stop is given	OFF	
L14	Automatic closing not disabled when a stop command from stop is given	ON	
	Operation in battery	(1)	
	Standard operation	1	
	Normal operation with flashing light disabled	2	
L15	After a re-open command it stays open	3	
	When the main power supply is cut off it opens and remains open	4	
	Economy	(OFF)	
L15	Standard operation	OFF	
	Economy operation on. With the gate closed, it switches off the accessory power supply on outputs 1 and 2. The outputs are powered again following a new command.	1	

LGC	L16	Gate remained open indicator	(30)	
		Number of minutes after which, with the gate partially or totally open, whatever the set pause time, an alarm signal is sent (on the display and output configured as OAB)		
		Indicator disabled	OFF	
		Minimum interval	3	
RAD	PP	Maximum interval	60	
		Remote control management		
		Sub menu	Description	Msg display
	PP	Saving a button as step-step		
		Waiting for code	0000	
		Remote control 1 saved as step-step	1001	
	OPEN	Remote control 55 saved as step-step	1055	
		Saving a button as open		
		Waiting for code	0000	
	OPEN	Remote control 1 saved as open	2001	
		Remote control 55 saved as open	2055	
		Saving a button as pedestrian		
	PED	Waiting for code	0000	
		Remote control 1 saved as pedestrian	3001	
		Remote control 55 saved as pedestrian	3055	
RAU	Saving a button as Auxiliary Radio Output activation			
	Waiting for code	0000		
	Remote control 1 saved as Auxiliary Radio Output	4001		
RAU	Remote control 55 saved as Auxiliary Radio Output	4055		
	Saving a button as close			
	Waiting for code	0000		
CLS	Remote control 1 saved as close	5001		
	Remote control 55 saved as close	5055		
	Saving a button as stop			
STP	Waiting for code	0000		
	Remote control 1 saved as stop	6001		
	Remote control 55 saved as stop	6055		
LCO	Saving a button as Courtesy Light on			
	Waiting for code	0000		
	Remote control 1 saved as Courtesy light on	7001		
LCO	Remote control 55 saved as Courtesy light on	7055		
	Control of remote control memory position			
	Waiting for code	0000		
CTRL	Remote control button 1 saved as close	5001		
	Remote control button 99 saved as Courtesy light on	7099		
	Remote control button 30 not in memory	-030		
	Remote control not in memory	----		

SL24.W

RAD	RE	Remote programming of remote controls (default = 1)	
		Remote programming of remote controls off	OFF
		Remote Programming of remote controls on: used to programme remote controls from a remote control already in the memory using the following procedure:	
		- press buttons 1 and 2 on the remote control already in the memory at the same time	
		- press the button on the remote control already in the memory to copy on the new remote control	1
		- press the button on the new remote control on which to copy the button just pressed on the remote control already in the memory.	
		Note: the button on the new remote control just saved inherits the function assigned to the button on the remote control already in the memory	
		Total receiver memory deletion	
		Press OK for 5 s	
		Signals the deletion of the receiver memory on the display	0000
ERSA	Deletion of single remote control from its position in the memory		
	Use buttons ▲▼ to select the number of the remote control to delete	X	
ERS1	Press OK to confirm		
	Deletion of single remote control from the remote control code		
ERSR	Waiting for code	0000	
	Deleting remote control		
STAT	Diagnostics and reporting		
	Sub menu	Description	Msg display
	ALM	Alarm log reading	
		Most recent alarm	0
		Oldest alarm	10
	ALMA	Error signalling (default = 1)	
		Only on display	1
		On display and maintenance output	2
	MNPC	Reading of number of manoeuvres since last maintenance	
		First 3 digits of the number of manoeuvres since last maintenance	23
Last 3 digits of the number of manoeuvres since last maintenance		256	
In the case described above, the gate has carried out 23,256 manoeuvres since the last maintenance			

STAT	MNPS	Number of manoeuvres since last maintenance	
		Number of manoeuvres generating a maintenance signal (in thousands of manoeuvres) (default = OFF)	
		Maintenance signalling off	OFF
	MNPA	1,000 manoeuvres (minimum interval)	1
		300,000 manoeuvres (maximum interval)	300
		Maintenance signalling (default = 1)	
		Signalling only on display	1
	MNPE	Signalling on display and maintenance output (MAN)	2
		Signalling on display and flashing light (rapid flashing at end of manoeuvre)	3
		Signalling on display, flashing light (rapid flashing at end of manoeuvre) and maintenance output (MAN)	4
MNTC	Reset manoeuvres since last maintenance counter		
	Waiting press OK for 5 s to reset the counter to 0	0000	
LIFE	Total manoeuvres counter		
	First 4 digits of the number of manoeuvres since last maintenance	12	
	Last 4 digits of the number of manoeuvres since last maintenance	5874	
PONC	In the case described above, the gate has carried out 125,874 manoeuvres in total		
	Life counter (days of activity of the control panel)		
PONE	Reading of the number of days of activity of the control panel	584	
	In the case described above, the control panel was active for 584 days		
PONE	Number of control panel power-ups counter		
	Reading of the number of control panel power-ups	2547	
PONE	In the example shown above, the control panel was powered up 2547 times (it could indicate a poor quality mains electricity, with frequent power cuts)		
	Reset number of control panel power-ups counter		
PONE	Waiting press OK for 5 s to reset the counter to 0	0000	

SL24.W

STAT	RSTC	Number of self-reset counter	
		Reading of the number of control panel self-resets	1123
	RSTE	Reset number of self-reset counter	
		Waiting press OK for 5 s to reset the counter to 0	0000
	TL	Installer telephone settings and display	
		Press OK briefly to view the saved number (use buttons ▲ ▼ to scroll)	
		First 4 digits of the installer number	3334
		Next 4 digits of the installer number	2548
	INF	Control panel info display	
		Control panel name	SL24.W
Control panel firmware version		1.13	
EXP	Connection module		
	Sub menu	Description	Values (default)
	CNX1	Connection module on CNX1 connector	(1)
		No module connected	OFF
		Wi-Fi module EMC.W connected	1
	CNX2	Connection module on CNX2 connector	(OFF)
		No module connected	OFF
		Opposing leaf module EMX.W connected. Control panel functioning as MASTER	1
Opposing leaf module EMX.W connected. Control panel functioning as SLAVE		2	

LOAD	Restore default values and loading from memory card			
	Sub menu	Description	Msg display	
	DEF	Loading the default values		
		Waiting press OK for 5 s to load the default values.	0000	
	MEM	Loading the programming from memory card		
		Waiting press OK for 5 s to load the values from memory card.	0000	
		Loading from memory card completed OK.	DONE	
		Loading from memory card error (e.g. no card).	EMEM	
	PASS	Control panel protection level settings (default = OFF)		
		OFF	No protection	
1		Protection of menus MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD		
2		Protection of menu RAD		
3		Protection from IP connection (it is not possible to connect to the control panel from a smartphone)		
4		Protection of menus MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD and IP connection		
5		Protection of menu RAD and IP connection		
6		Complete control panel protection		
7	Protection of all board menus, IP connection available			

SL24.W**List of signalling on the display**

Signal	Description
C1	Contact closed on command C1 input
C2	Contact closed on command C2 input
C3	Contact closed on command C3 input
C4	Contact closed on command C4 input
S1	Contact open on safety device S1 input
S2	Contact open on safety device S2 input
S3	Contact open on safety device S3 input
S4	Contact open on safety device S4 input
FO1	Opening limit switch position reached
FC1	Closing limit switch position reached
OBO	Obstacle detected on opening
OBC	Obstacle detected on closing
AF1	Motor in stop approach force reduction interval
MSO1	Mechanical stop reached in opening
MSC1	Mechanical stop reached in closing
BATT	Operation with battery When this message is displayed it is followed by an indication of the battery operating voltage, e.g. 24.5V
BT-	Battery almost flat (indication shown only when the gate is stopped)
BT--	Battery totally flat (indication shown only when the gate is stopped)
RX	Radio command received from saved remote control
NX	Radio command received from unsaved remote control button
RD	Rolling/fixed code decoding off
OAB	Gate left open
AT	Gate in self-calibration

F23	Blocked rotor alarm
F26	5th obstacle in closing alarm
F27	Overcurrent alarm
F29	Radio memory full alarm
F30	Faulty radio memory alarm
F31	Short flashing alarm
F32	Gate open light short alarm
F33	No memory card alarm
F34	FW checksum alarm
F36	Board temperature alarm

Updating Firmware:

The control panel is equipped with a USB port that is used to update the control panel Firmware or the Wi-Fi EMC.W communication module Firmware

Caution:

If the firmware updating procedure is not carried out properly it may damage the control panel or the Wi-Fi communication module, make sure not to interrupt the mains power supply during the update.

To perform the Firmware Update, consult the instructions provided with the Firmware

List of alarms

Alarm	Description
XXXX	Reset card
MNP	Manoeuvre interval since last maintenance reached alarm
F0	Error motor not selected
F1	Motor cables inverted error
F3	Reversed limit switch error
F4	Both open limit switch alarm
F5	Opening limit switch malfunction error
F6	Closing limit switch malfunction error
F9	Communication error with expansion card
F10	Error alarm motor not connected
F12	Encoder error alarm
F14	Microswitch undervoltage (check power supply and outputs)
F15	Safety test 1 failed
F16	Safety test 2 failed
F17	Safety test 3 failed
F18	Safety test 4 failed
F19	Manoeuvre length/timeout alarm
F21	Mosfet short alarm

SL24.W

Control panel behaviour when loading settings:

The table below describes the behaviour of the control panel when loading all settings relating to the following data:

- Fixed counters not resettable
- Counters resettable by the installer
- Motor parameters (Control panel menu, section MOT)
- Gate travel data (e.g. leaf length, current curve...)
- Installer settings (control panel menu sections TRV, OUT, IN, LGC)
- Password (control panel menu section PASS)
- Remote controls

Action	Data	Behaviour of the control panel
RESET (reboot control panel)	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	
	Settings	
	Password	
	Remote controls	
Firmware Updating	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	
	Settings	
	Password	
	Remote controls	
LOAD MEM (loading from memory card)	Fixed counters	No variation
	Reset counters	No variation
	Motor parameters	Import data from MEM.W
	Travel data	Self-calibration on first manoeuvre
	Settings	Import data from MEM.W
	Password	Import data from MEM.W
Reset/Import control panel data from By-gate Pro app	Fixed counters	No variation
	Reset counters	No variation
	Motor parameters	Import data from App
	Travel data	Self-calibration on first manoeuvre
	Settings	Import data from App
	Password	No variation
	Remote controls	No variation
LOAD DEF (loading default values)	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	New calibration LRNE or LRNA
	Settings	Restores to DEFAULT
	Password	DEFAULT
Remote controls	No variation	

ERSA (deletion of receiver memory)	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	
	Settings	
	Password	
	Remote controls	
Reset/Import receiving data from By-gate Pro app	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	
	Settings	
	Password	
	Remote controls	Import data from App

CE

49401049A0 05 1904



VIMAR

Viale Vicenza, 14
36063 Marostica VI - Italy
www.vimar.com